

Soluzioni degli esercizi del foglio n.7 – a.a. 2013-4

31.

Applichiamo la formula di Baker-Campbell-Hausdorff con  $A = -(i/\hbar)\alpha X$  e  $B = -(i/\hbar)\beta P$ . Poiché  $[X, P] = i\hbar$ , bastano i primi tre termini dell'espansione ricordata nel testo:

$$e^A e^B = e^{A+B+\frac{1}{2}[A,B]}.$$

Osservato che  $[A, B] = -(i/\hbar)\alpha\beta$ , avremo:

$$U = e^{-\frac{i}{\hbar}(\alpha X + \beta P)} = e^{\frac{i}{\hbar}\frac{\alpha\beta}{2}} e^{-\frac{i}{\hbar}\alpha X} e^{-\frac{i}{\hbar}\beta P},$$

dunque:

$$X' \equiv U X U^{-1} = e^{-\frac{i}{\hbar}\alpha X} e^{-\frac{i}{\hbar}\beta P} X e^{\frac{i}{\hbar}\beta P} e^{\frac{i}{\hbar}\alpha X} = X - \beta,$$

$$P' \equiv U P U^{-1} = e^{-\frac{i}{\hbar}\alpha X} e^{-\frac{i}{\hbar}\beta P} P e^{\frac{i}{\hbar}\beta P} e^{\frac{i}{\hbar}\alpha X} = P + \alpha.$$

Allora  $\alpha = -mv$ ,  $\beta = vt$  e

$$U = e^{-\frac{i}{\hbar}(-mvX + vtP)} = e^{-\frac{i}{\hbar}\frac{mv^2 t}{2}} e^{\frac{i}{\hbar}mvX} e^{-\frac{i}{\hbar}vtP}.$$

32.

(a)

$$\langle \varphi' | \psi' \rangle = \langle \mathcal{P}\varphi | \mathcal{P}\psi \rangle = \int d^3x \varphi^*(-\vec{x}) \psi(-\vec{x}) \eta_P^2 = \int d^3y \varphi^*(\vec{y}) \psi(\vec{y}) = \langle \varphi | \psi \rangle$$

(b)

$$[\mathcal{P}^2\psi](\vec{x}) = \eta_P [\mathcal{P}\psi](-\vec{x}) = \eta_P^2 \psi(\vec{x}) = \psi(\vec{x})$$

(c) Sfruttando il fatto che  $\mathcal{P} = \mathcal{P}^{-1} = \mathcal{P}^\dagger$ :

$$[\vec{X}'\psi](\vec{x}) = [\mathcal{P}\vec{X}\mathcal{P}\psi](\vec{x}) = \eta_P [\vec{X}\mathcal{P}\psi](-\vec{x}) = -\vec{x} \eta_P [\mathcal{P}\psi](-\vec{x}) = -\vec{x} \psi(\vec{x}) = -[\vec{X}\psi](\vec{x})$$

(d)

$$[\vec{P}'\psi](\vec{x}) = [\mathcal{P}\vec{P}\mathcal{P}\psi](\vec{x}) = \eta_P [\vec{P}\mathcal{P}\psi](-\vec{x}) = \eta_P (-i\hbar \vec{\nabla}_{-\vec{x}}) [\mathcal{P}\psi](-\vec{x}) = -i\hbar \vec{\nabla}_{-\vec{x}} \psi(\vec{x}) = -[\vec{P}\psi](\vec{x})$$

**33.**

$$|\psi\rangle = \int d^3q |\vec{q}\rangle \langle \vec{q} | \psi \rangle = \int d^3q \psi(\vec{q}) |\vec{q}\rangle \Rightarrow \mathcal{T} |\psi\rangle = \mathcal{T} \int d^3q \psi(\vec{q}) |\vec{q}\rangle = \int d^3q \psi^*(\vec{q}) \mathcal{T} |\vec{q}\rangle$$

Sappiamo inoltre che  $\mathcal{T} \vec{P} \mathcal{T}^{-1} = -\vec{P}$ , ovvero  $\mathcal{T} \vec{P} = -\vec{P} \mathcal{T}$ , da cui:

$$\vec{P} \mathcal{T} |\vec{p}\rangle = -\mathcal{T} \vec{P} |\vec{p}\rangle = -\vec{p} \mathcal{T} |\vec{p}\rangle \Rightarrow \mathcal{T} |\vec{p}\rangle = |-\vec{p}\rangle,$$

a meno di un fattore di fase. In conclusione:

$$|\psi'\rangle = \mathcal{T} |\psi\rangle = \int d^3q \psi^*(\vec{q}) \mathcal{T} |\vec{q}\rangle = \int d^3q \psi^*(\vec{q}) |-\vec{q}\rangle = \int d^3q \psi^*(-\vec{q}) |\vec{q}\rangle,$$

da cui:

$$\psi'(\vec{p}) = \langle \vec{p} | \psi' \rangle = \psi^*(-\vec{p})$$

**34.**

(a) Le equazioni del moto classiche sono, nel formalismo Hamiltoniano:

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = -e^2 \frac{\vec{r}}{r^3}, \quad \vec{p} = \mu \frac{d\vec{r}}{dt}.$$

(b) Facendo uso delle equazioni del moto derivate al punto precedente:

$$\frac{dH}{dt} = \frac{\vec{p} \cdot (d\vec{p}/dt)}{\mu} + \frac{e^2}{r^3} \vec{r} \cdot \left( \frac{d\vec{r}}{dt} \right) = 0,$$

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \left( \frac{d\vec{r}}{dt} \right) \times \vec{p} + \vec{r} \times \left( \frac{d\vec{p}}{dt} \right) = 0.$$

Inoltre, ricordando che  $d\vec{L}/dt = 0$  ed utilizzando ancora le equazioni del moto:

$$\frac{d\vec{\mathcal{M}}}{dt} = -\frac{1}{\mu} \vec{L} \times \frac{d\vec{p}}{dt} - e^2 \frac{d\vec{r}/dt}{r} + e^2 \left( \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \vec{r} \right) \frac{\vec{r}}{r^3} = +\frac{e^2}{\mu} \frac{\vec{L} \times \vec{r}}{r^3} + e^2 \frac{(\vec{p} \cdot \vec{r})\vec{r} - r^2 \vec{p}}{\mu r^3}.$$

Sostituendo allora l'espressione esplicita di  $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$ , otteniamo

$$\frac{d\vec{\mathcal{M}}}{dt} = \frac{e^2}{\mu r^3} [(\vec{r} \times \vec{p}) \times \vec{r} - r^2 \vec{p} + (\vec{r} \cdot \vec{p}) \vec{r}] = 0,$$

dove nell'ultimo passaggio abbiamo ricordato che  $(\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} = (\vec{c} \cdot \vec{a}) \vec{b} - (\vec{c} \cdot \vec{b}) \vec{a}$ .

(c)

$$\vec{\mathcal{M}} \cdot \vec{l} = \left( \frac{\vec{p} \times \vec{l}}{\mu} - e^2 \frac{\vec{r}}{r} \right) \cdot \vec{l} = 0,$$

dato che  $\vec{l}$  è ortogonale sia a  $\vec{p} \times \vec{l}$  che a  $\vec{r}$ .

(d) Con altri semplici passaggi di analisi tri-vettoriale:

$$\vec{\mathcal{M}}^2 = \frac{1}{\mu^2} (\vec{l} \times \vec{p})^2 + \frac{2e^2}{\mu r} (\vec{l} \times \vec{p}) \cdot \vec{r} + e^4 = \frac{1}{\mu^2} (\vec{l})^2 (\vec{p})^2 - \frac{2e^2}{\mu r} (\vec{l})^2 + e^4 = \frac{2H}{\mu} (\vec{l})^2 + e^4.$$

35.

(a) Ricordando che in rappresentazione coordinata  $P_i = -i \hbar \partial_i$ , si trova

$$\left[ P_i, \frac{1}{R} \right] = -i \hbar \left( \partial_i \frac{1}{R} - \frac{1}{R} \partial_i \right) = i \hbar \frac{X_i}{R^3},$$

$$[M_i, P_j] = -i \hbar \frac{1}{\mu} (P_i P_j - P_j P_i) - i \hbar \frac{e^2}{R^3} (R^2 \delta_{ij} - X_i X_j),$$

$$\left[ M_i, \frac{1}{R} \right] = -\frac{i \hbar}{2 \mu} \epsilon_{ijk} \frac{L_j X_k + X_k L_j}{R^3}.$$

(b)

$$[M_i, M_j] = i \hbar \epsilon_{ijk} L_k \frac{-2H}{\mu}.$$

(c)

$$\vec{M} \cdot \vec{L} = \vec{L} \cdot \vec{M} = -\frac{1}{2\mu} \left[ \vec{L} \cdot (\vec{L} \times \vec{P}) - \vec{L} \cdot (\vec{P} \times \vec{L}) \right] - e^2 \frac{\vec{L} \cdot \vec{X}}{R}.$$

Anche per gli operatori quantistici continua ad essere vero che  $\vec{L} \cdot \vec{X} = 0$  (come si può facilmente verificare), per cui solo i primi due termini contribuiscono, proporzionalmente a

$$\epsilon_{ijk} L_i (L_j P_k - P_j L_k) = \epsilon_{ijk} (2 L_i L_j P_k - i \hbar \epsilon_{jkl} L_i P_l),$$

dove abbiamo fatto uso del fatto che  $\vec{P}$  e  $\vec{X}$  trasformano come vettori per scrivere le componenti di  $\vec{P}$  alla destra di quelle di  $\vec{L}$ . Usando l'algebra dei momenti angolari possiamo osservare che il primo termine è proporzionale a  $\epsilon_{ijk} \epsilon_{ijl} L_l P_k \propto \vec{L} \cdot \vec{P} = 0$ ; il secondo termine si annulla per la medesima ragione, e con questo resta dimostrato quanto richiesto.

(d) Tenendo conto delle relazioni di commutazione tra  $\vec{X}$ ,  $\vec{P}$  e  $\vec{L}$ , con pazienza si ottiene:

$$\vec{M}^2 = \frac{1}{4\mu^2} (\vec{L} \times \vec{P} - \vec{P} \times \vec{L})^2 + e^4 - \frac{e^2}{2\mu} \left[ (\vec{P} \times \vec{L} - \vec{L} \times \vec{P}) \cdot \frac{\vec{X}}{R} + \frac{\vec{X}}{R} \cdot (\vec{P} \times \vec{L} - \vec{L} \times \vec{P}) \right]$$

$$= \dots = \frac{2H}{\mu} \left[ (\vec{L})^2 + \hbar^2 \right] + e^4.$$

Nel limite  $\hbar \rightarrow 0$ , si ritrova la relazione classica dell'esercizio precedente.